

Patrick Lindecker (F6CTE)
 Maisons-Alfort (France)
 Email : f6cte@free.fr
 11 février 2025 - Révision C

Expérimentation, physique et dimensionnement des antennes à boucles magnétiques HF

SOMMAIRE	Page
1. Introduction	1
2. Description et expérimentation sur la première antenne	2
2.1 Description de cette antenne	2
2.2 Puissance HF, haute tension et parasites	6
2.3 Réglages	7
2.4 Rendement de l'antenne	8
3. Justification physique du fonctionnement de cette première antenne	9
4. Description et expérimentation sur la deuxième antenne	14
4.1 Limitation du nombre de boucles et de la longueur de tube	14
4.2 Description de la deuxième antenne	14
4.3 Dimensionnement de l'antenne mono-boucle	17
5. Conclusion	21
6. Références	23
Annexe	24

Les modifications de la révision C sont localisées avec un trait vertical dans la marge

1. Introduction

Je souhaitais faire un peu de trafic, depuis mon balcon, sans passer par mon antenne fouet raccourcie, qui n'est pas très performante. J'ai donc pensé à une antenne à boucle magnétique qui prend également peu de place. De plus, la faire moi-même donnait un peu plus d'intérêt à l'opération, même si je ne dispose pas des moyens techniques (poste à souder, cintrreuse de grande dimension, etc) me permettant de façonner une boucle de tube cuivre.

J'ai donc opté pour ce qui était à ma disposition, à savoir les bobines de cuivres vendues par les surfaces de bricolage (« Castorama » dans mon cas). Ces bobines, destinées à la plomberie, deviennent donc, ici, des solénoïdes.

Le but est de construire une antenne destinée aux bandes moyennes 40, 30 et 20 m et si possible, de l'étendre aux bandes basses (80, 60 m) et aux bandes hautes (17 à 10 m).

J'ai réalisé une première antenne à base de solénoïdes ressemblant à un transformateur accordé du genre « bobine de Tesla » pour dégrossir le problème. Comme elle était peu efficace et limitée en fréquence, j'ai construit une deuxième antenne (mono-boucle) à partir d'une partie de la première antenne.

Après avoir présenté la première antenne, je justifierai physiquement le fonctionnement de celle-ci. Puis je passerai à la deuxième antenne (la définitive) et donnerai quelques indications relatives au dimensionnement de ce type d'antenne. Il s'agit donc, après d'autres OM, d'explorer le sujet et, in fine, de donner quelques idées aux OM bricoleurs.

Notations

Dans la suite du texte :

- le produit simple est noté « . » ou « x » ou n'est pas noté s'il n'y a pas d'ambiguïté,
- la racine carrée est notée \sqrt{x}
- "§" pour « paragraphe »
- « ≈ » pour « environ »
- [x] signifie « la référence numéro x », celle-ci se situant au chapitre « Références » situé tout à la fin de l'article.
- « xEy » signifie « $x \cdot 10^y$ ». Par exemple « 3E8 » et « $3 \cdot 10^8$ » ont la même valeur.
- μ_0 : la perméabilité magnétique du vide = $4 \cdot \pi \cdot 10^{-7}$ H/m

2. Description et expérimentation sur la première antenne

Pour ne pas refaire le point sur les diverses expérimentations faites à ce jour sur les antennes à boucle magnétique HF, on se référera à quelques articles en français en références [1], [2] et [3]. Si vous lisez l'anglais, il faut lire le très complet article en référence [4].

Pour faire la liaison avec les antennes « magnétiques » en PO et GO, voir la référence [5].

2.1 Description de cette antenne

Le schéma de principe de cette première antenne (c.à.d. un transformateur à solénoïdes + une charge) est le suivant, en émission (figure 1) :

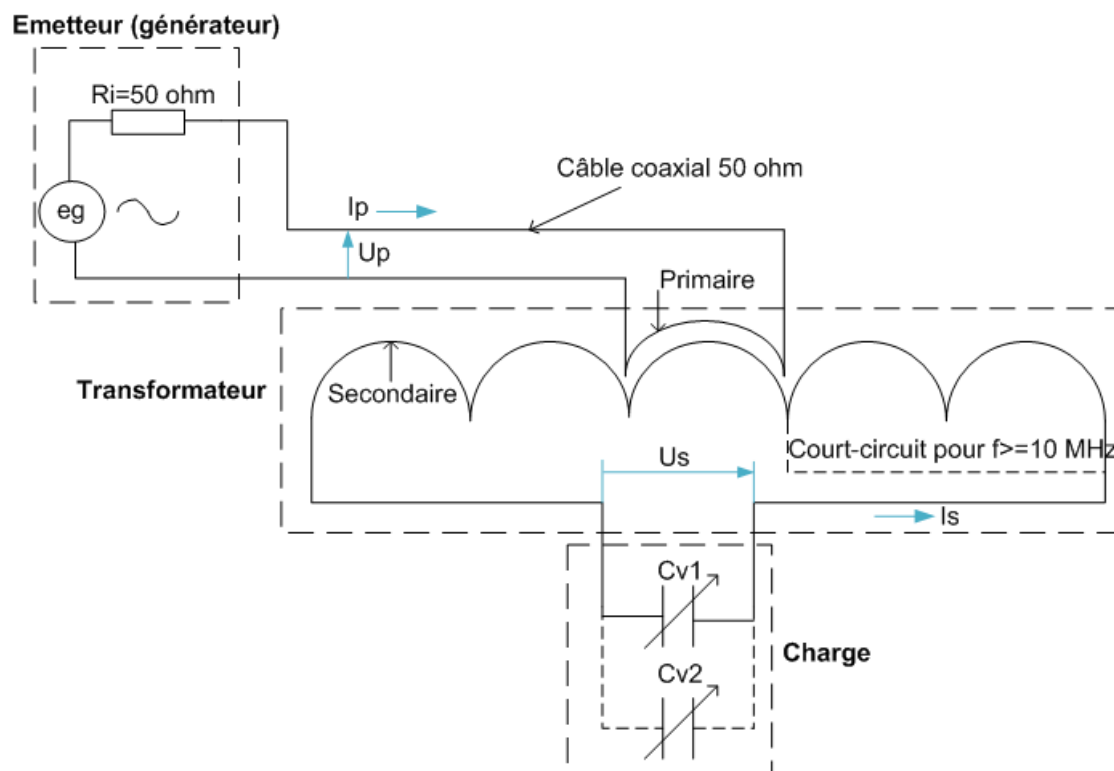


Figure 1

L'auteur souhaite principalement trafiquer sur 7 MHz (43 m) et accessoirement sur 3,5 MHz (86 m). Comme il ne faut pas que le périmètre « P » du solénoïde principal (secondaire) dépasse $\lambda/4$ (cf. [1]), de façon à que le courant soit presque uniforme le long de ce solénoïde, une bobine de 10 m de tube de cuivre 12/14 mm fait l'affaire. Le comportement en terme de directivité d'une antenne à boucle magnétique est indiqué en figure 2 (la partie secondaire de l'antenne est ici appelée « cadre »). Il est à noter qu'en-deçà de $P=\lambda/3$, la directivité n'est plus la même et qu'elle ressemble de moins en moins à un « 8 » et de plus en plus à un « 0 ».

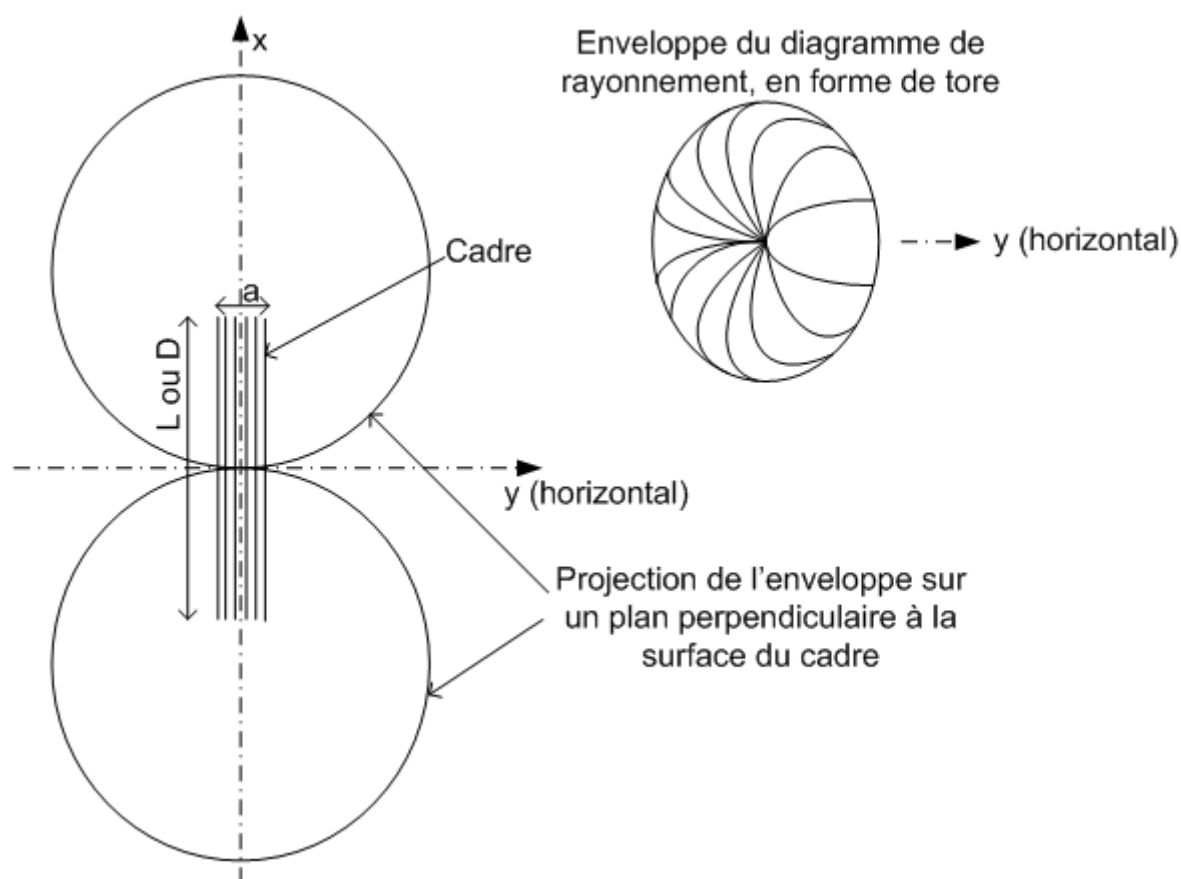


Figure 2

La meilleure direction de réception est horizontale, dans le plan de la boucle. Inversement si le plan de la boucle est perpendiculaire à la direction de propagation d'une transmission, la boucle ne la recevra pas.

Le champ électrique reçu (E) est supposé vertical, donc les boucles sont nécessairement dans un plan vertical. Par exemple, dans la figure 3 suivante, on donne les directions des champs pour une spire carrée.

Mais le champ E pourrait être horizontal, et l'antenne devrait alors être en position horizontale, mais il faut bien choisir...

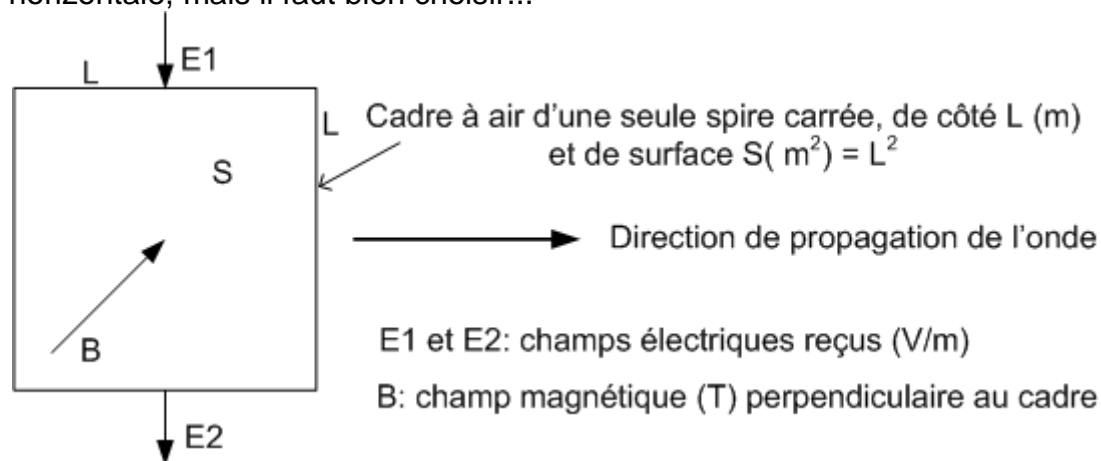


Figure 3

La bobine de cuivre faisant office de secondaire fait 10 m de longueur, 40 cm de diamètre et est donc constituée de 7,96 spires.

Les spires sont écartées de 3 cm (sans justification autre que mécanique) et solidarisées par deux planchettes de bois, percées, coupées dans leur longueur puis réassemblées (voir les photos 1 plus loin).

Dans les constructions mono-spire existantes, le primaire est une spire dont le diamètre est 5 fois plus petit que celui de la spire secondaire, donc sa surface est 25 fois plus faible. Or on sait que pour un solénoïde, l'inductance est proportionnelle à S (la surface de la boucle) et, en gros, à N^2 (N : nombre de spires). Donc, à surfaces identiques, si N_s est le nombre de spires du secondaire et N_p celui du primaire, il s'ensuit que N_p/N_s doit être égal à $1/\sqrt{25}=1/5$, pour conserver le même rapport d'inductances. Donc, in fine, une couronne de 2 m de tube 12/14 mm au primaire pour 10 m de tube au secondaire sera parfaite. Le primaire sera placé à l'intérieur du secondaire et fixé sur les planchettes de bois (voir photos 1 plus loin), au niveau des spires 3 et 4 du secondaire de façon à prendre le flux magnétique du secondaire même à 14 MHz (avec 4 spires court-circuitées). Son diamètre sera de 34 cm environ. Le nombre de spires sera de 1,87, soit environ 2 spires que l'on séparera de 3 cm. On peut déjà prévoir un couplage lâche entre primaire et secondaire.

On doit maintenant accorder la partie secondaire avec un ou deux condensateurs variables (C_{v1} et C_{v2} en figure 1). Bien qu'il semble que le secondaire soit en parallèle sur les C_v , il n'en n'est rien. En effet, il faut imaginer le générateur entre l'inductance et le ou les $C_v(s)$. Le secondaire et les C_v sont en série (voir [6]).

La valeur de l'inductance L_s du secondaire peut s'estimer avec la formule pratique suivante issue de [7] : $L_s = \frac{S \times N^2}{\sqrt[3]{a \times 12}}$ avec L_s en μH , S la section de la boucle en dm^2 et « a » la longueur transverse de la bobine en cm (voir la figure 2).

Dans notre cas, avec $D=4$ dm, $a=24$ cm et $N=8$, on trouve 23,2 μH .

Mais le plus simple est de la mesurer avec un LCmètre. On trouve ici 13,8 μH .

A noter que pour les bandes 30 et 20 m on doit diminuer la valeur de cette inductance. On fait cela en court-circuitant la ou les dernières spires du secondaire avec un conducteur de fort diamètre entre 2 pinces crocodile connectées à des colliers de serrage fixés sur le tube.

Pour accorder le secondaire à la fréquence souhaitée, on dispose de C_{v1} qui fait entre 1,0 et 23 pF et de C_{v2} qui fait entre 22.5 et 521 pF (cf. figure 1). Des pinces crocodiles sont utilisées pour les liaisons amovibles.

A noter que le secondaire présente une certaine capacité parasite.

D'après une formule issue de [8], la capacité parasite C_p peut s'estimer à :

$$C_p = 0,397 \times \sqrt[3]{\frac{2,63 \times 10^6 \times D^4}{a}}$$

Avec C_p en pF, D (diamètre) en m et a en m suivant la figure 2.

Dans notre cas avec $D=0.4$ m et $a=0.24$ m, on trouve $C_p=26$ pF.

Cependant on peut la mesurer indirectement. En effet, à la résonance (ROS minimum) en partant de l'équation $L_s.C.(2.\pi.f_0)^2 \approx 1$ (issue de l'équation 6 du §3), on

déduit C en pF puis $C_p = C - C_{v1}$ ou $C_p = C - (C_{v1} + C_{v2})$. L'auteur en a déduit que la C_p est égale à environ 18 pF.

Nota : l'auteur dispose d'un analyseur de ROS (appareil appelé aussi « SWR analyser », « Analyseur de réseau vectoriel » ou « VNA »). Sans cet instrument de mesure, il est difficile de mettre au point une antenne.

Pour les bandes 40, 30 et 20 m on n'a besoin que de C_{v1} . Pour les bandes 160, 80 et 60 m on a besoin d'avoir C_{v2} en parallèle sur C_{v1} , C_{v2} faisant le réglage grossier et C_{v1} le réglage fin.

A noter que l'auteur a dû rallonger l'axe de C_{v1} avec un coupleur d'axe et un axe plastique (tournevis isolant à l'origine) pour éviter les effets de main fâcheux.

Deux photos (de face et de profil), ci-dessous, montrent cette réalisation (provisoire). On voit le petit C_{v1} en blanc avec son long axe isolé et à sa droite le C_{v2} . Le C_{v2} doit être déconnecté des 2 côtés lorsqu'il n'est pas utilisé (pour $f \geq 7$ MHz). On voit la bobine secondaire et à l'intérieur la bobine primaire. Sur la photo de profil, on devine les colliers et les pinces crocodile pour court-circuiter des spires. Le réglage est ici fait pour 7 Mhz.



Photos 1

2.2 Puissance HF, haute tension et parasites

Il est à noter que dans un montage LC série, la tension aux bornes de l'inductance et du C_v peut être très grande. Elle peut se chiffrer en milliers de volt, suivant la puissance mise en jeu.

Donc attention à ne pas toucher les parties métalliques sous tension et éviter que vos animaux domestiques aillent se frotter à cette antenne...

Les C_v utilisés ici (C_{v1} et C_{v2}) ont un espace entre lame fixe et lame mobile estimé à environ 0,5 mm. Pour 0,5 mm, la tension crête maximum avant claquage (décharge électrique produisant une étincelle) doit être d'environ 2700 V. Sans doute, la tension efficace maximum devrait être alors de $1900 \text{ V} = 2700 \text{ V} / \sqrt{2}$, mais ce n'est pas certain en HF car le claquage est un phénomène d'ionisation complexe ayant aussi un aspect thermique. On fixera un seuil conventionnel à 1900 V, mais il pourrait être compris entre 1900 et 2700 V, voire moins en fonction de l'étendue de la surface en

vis-à-vis et de la rugosité des surfaces, ceci du fait de l'effet de pointe (concentration du champ électrostatique) au niveau des micro-aspérités.

La puissance HF devra donc être limitée pour ne pas claquer entre une lame fixe et une lame mobile du Cv (cf. §3). Un claquage n'est pas bon pour le Cv, perturbe la transmission et provoque des parasites à spectre large.

Nota 1: en phonie, si on a trop de gain, le claquage se produit épisodiquement sur des pointes de modulation.

Nota 2: une solution pour pouvoir atteindre des tensions élevées (5 kV voire plus) sans claquage et donc supporter une puissance HF élevée est le Cv sous vide. Voir [2] et [4] à ce sujet.

Par ailleurs, en émission, il semble que les appareils du genre PC ou interface PC/XCVR supportent mieux le champ électrique que le champ magnétique, ce qui pourrait obliger à descendre la puissance d'émission. Ceci est sans doute dû au fait que le champ électrique est rapidement absorbé par la matière contrairement au champ magnétique. C'est d'ailleurs la raison pour laquelle on l'utilise, en VLF et en GO, pour les transmissions souterraines en champ proche ($\ll 0.16 \lambda$, voir le nota ci-dessous).

Dans tous les cas, pour éviter une défaillance du PC ou de l'interface PC/XCVR, des ferrites devront être installés sur les différents câbles.

Nota : le champ électromagnétique est formé à $0,16 \lambda$, que l'on parte d'un champ magnétique (antenne de type boucle magnétique) ou d'un champ électrique (antenne de type dipôle par exemple).

2.3 Réglages

Il y a, ici, deux réglages à faire :

- celui de la fréquence de résonance avec le Cv1 et éventuellement avec Cv1 et Cv2 en parallèle. A la résonance, le ROS affiché sur l'émetteur est normalement minimum et proche de 1. Il est à noter que pour atteindre des fréquences de résonance supérieures à 7 MHz (10 MHz par exemple), on shunte une ou plusieurs spires pour diminuer l'inductance du secondaire. On notera que l'accord optimum (ROS proche de 1) ne vaut que pour la fréquence visée. En-deçà et au-delà le ROS augmente.
La bande passante mesurée:
 - varie entre 7 KHz sur 160 m à 47 kHz sur 20 m, pour un $ROS \leq 2$ (soit 11 % de puissance réfléchie maximum),
 - varie entre 10.5 KHz sur 160 m à 69 kHz sur 20 m, pour un $ROS \leq 3$ (soit 25 % de puissance réfléchie maximum).
- L'adaptation d'impédance se fait en trouvant la meilleure position sur le primaire. On doit tendre vers un ROS proche de 1.
Pour chaque bande on a un réglage particulier. L'auteur a utilisé un collier de serrage d'un côté et une grosse pince crocodile noire de l'autre côté pour le réglage (voir photo 1 de face).

Nota : un fonctionnement en autotransformateur a été testé. Cela ne fonctionne pas car le réglage dépend du câble coaxial d'alimentation (longueur et même forme prise par le câble).

2.4 Rendement de l'antenne

Le rendement de l'antenne s'écrit $\rho = R_r / (R_r + R_p)$. Ceci est justifié au §3.

A noter que $R = R_r + R_p$ est la résistance série totale.

R_r est la résistance de rayonnement $R_r = 31171 \cdot (N_s \cdot S)^2 / \lambda^4$ avec N_s le nombre de spires au secondaire et S la surface d'une boucle au secondaire (m^2).

On peut aussi écrire R_r en fonction de la fréquence f et du diamètre D d'une boucle (en m): $R_r = 2.3738E-30 \cdot (D \cdot f)^4 \cdot N_s^2$

R_p est, en première hypothèse, la résistance de pertes ohmiques de la bobine secondaire que l'on peut exprimer par $R_p = \rho_c \cdot L_f / S_f$ pour un tube de longueur L_f (m) et de section S_f (m^2) et $\rho_c = 1,7 \cdot 10^{-8} \Omega \cdot m$ pour le cuivre.

L'épaisseur de peau en m vaut $\delta = \sqrt{\frac{\rho_c}{\pi \cdot f \cdot \mu_0}}$ ([13] page 305)

Vis-à-vis de l'effet Joule, il faut considérer la moitié de l'épaisseur de la peau (cf. [13] page 692), en assimilant le tube à une plaque mince.

S_f (m^2) $\approx \pi \cdot D_e \cdot \delta / 2$ avec D_e le diamètre extérieur du tube soit 0.014 m ici.

Par exemple à 7,03 MHz, on a $R_r = 9,4E-3 \Omega$ et $R_p = 0,628 \Omega$. Le rendement ρ serait donc de 1,5 %.

Nota : une autre méthode d'estimation de l'effet de peau, appelé « Dowell » (voir [14] pages 73 et suivantes), utilisée pour les bobinages de transformateurs, pourrait être utilisée. Elle donne une valeur de résistance comparable à la valeur précédente. L'évolution de la résistance est également en \sqrt{f} .

Malheureusement la résistance présentée par le secondaire de l'antenne est bien plus grande. Le rendement de l'antenne est en général basé sur la résistance ohmique car elle est se calcule facilement. Mais en fait, sur la base de [11] page 13, il faut aussi prendre en compte la perte induite sur le sol et la résistance série équivalente du condensateur variable, auquel on doit ajouter l'effet de proximité entre spires et d'éventuel courants de Foucault dus au champ magnétique variable généré par le solénoïde lui-même.

Nota : pour un CV à air, la résistance d'isolement parallèle est énorme et la résistance de pertes série (due à l'angle de pertes du CV) est très faible. En conséquence, on peut négliger le CV à air. On peut, a priori, négliger la perte induite sur le sol dont l'estimation et le mécanisme de perte ne sont pas clairs. Reste l'effet de proximité entre spires et les courants de Foucault qui ne pourraient être déterminée qu'avec une simulation. Une estimation simple n'existe pas (à la connaissance de l'auteur), mais sa valeur n'est sûrement pas négligeable.

Pour estimer la résistance série réelle R , il faut partir de la bande passante mesurée.

Par exemple à 7 MHz, on mesure une bande passante pour un $ROS \leq 3$ de 41,3 kHz (donc 25% de puissance réactive maximum), appelée $B_{ROS=3}$.

En partant d'un générateur de résistance interne $R_i=50 \Omega$ alimentant une charge ayant des composantes active et réactive, après quelques calculs, on peut déduire que pour une puissance active à -3 dB (donc 50% de puissance réactive), la bande passante appelée B_{-3dB} est égale à $B_{-3dB} = \sqrt{3} \times B_{ROS=3}$ soit 71,5 kHz dans l'exemple.

Après d'autres calculs basés sur les résultats du §3 (intégrant la simplification sur le terme en L_p , cf. équation 6), on peut montrer que le facteur de qualité Q_a de cette antenne est approximativement égal à la moitié de celui du solénoïde secondaire Q_s . Considérant que le secondaire fixe la fréquence de résonance de l'antenne en première approximation (cf. §3), il s'ensuit que $Q_s = L_s \cdot \omega_0 / R$, et donc:

$Q_a = L_s \cdot \omega_0 / (2 \cdot R) = f_0 / B_{-3dB}$ et puisque $\omega_0 = 2 \cdot \pi \cdot f_0$, on a:

$L_s \cdot 2 \cdot \pi \cdot f_0 / (2 \cdot R) = f_0 / B_{-3dB}$

On en déduit que la résistance série totale R vaut : $R = B_{-3dB} \times \pi \times L_s = \sqrt{3} \times B_{ROS=3} \times \pi \times L_s$, soit 3,1 Ω dans notre exemple. On en déduit qu'à $f_0=7,03$ MHz :

- la résistance R_p équivalente vaut : $R_p = R - R_r = 3,09 \Omega$ (au lieu de 0,628 Ω telle que déterminée précédemment, en excluant l'effet de proximité et les éventuels courants de Foucault),
- le rendement réel de l'antenne $\rho = R_r / (R_r + R_p)$ est de 0,3 % (au lieu de 1,5%)
- le facteur de qualité Q_a de l'antenne est de $Q_a = f_0 / B_{-3dB} = 98$
- le facteur de qualité Q_s du secondaire est de $Q_s \approx 2 \times Q_a = 196$

Nota : comme $Q_a = f_0 / B_{-3dB}$, si Q_a est connu, alors on en déduit que $B_{-3dB} = f_0 / Q_a$ et $R = f_0 / Q_a \times \pi \times L_s$

A noter que le rendement ρ augmente avec la fréquence.

La puissance HF réellement émise sera égale au produit de la puissance (active) en sortie du transceiver et du rendement. Le reste, donc la très grande majorité de la puissance active, sera dissipée en chaleur.

A noter que le ROS se dégrade lentement au fur et à mesure que la puissance HF transmise augmente, sans que l'on puisse corriger. Ceci est sans doute lié à des non linéarités dans les éléments de l'antenne. Mais la cause exacte n'est pas connue.

3. Justification physique du fonctionnement de cette antenne

La figure 1 définit 3 blocs : le générateur HF, le transformateur et la charge (c'est à dire le ou les Cv).

La justification s'appuie sur le chapitre V du livre en [9] (« Couplage magnétique »). Le modèle utilisé correspond au transformateur sans fer en page 104 de [9]. On pourra aussi regarder le livre [10] pages 76 et 77. Ce modèle a l'avantage d'assimiler le transformateur à un quadripôle. Il revient à considérer l'effet magnétique du solénoïde 1 sur le solénoïde 2 (loi de Lenz-Faraday) puis l'effet du solénoïde 2 sur le solénoïde 1, via l'inductance mutuelle M entre les 2 solénoïdes. A noter que les

perdes « fer » (courants de Foucault ici) ne sont pas prises en compte. De même on néglige la capacité parasite du primaire qui n'est pas représentée.

Dans la figure 4 ci-après, on modélise l'ensemble complet:

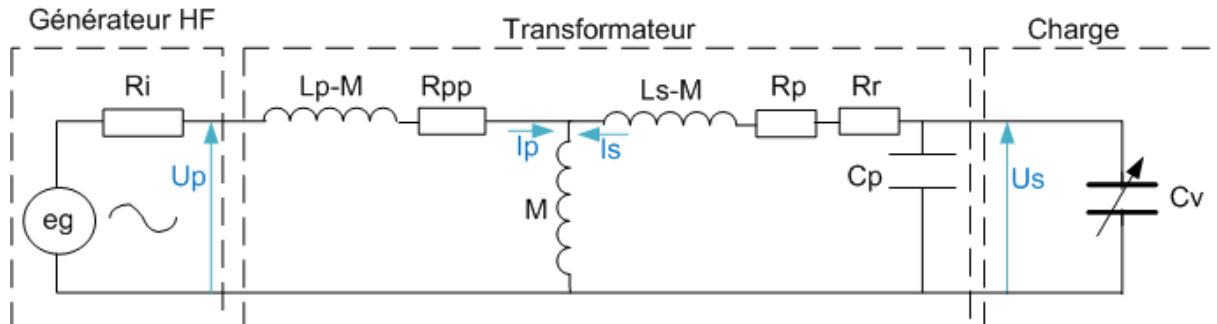


Figure 4

Dans la suite on néglige R_{pp} (résistance de pertes du primaire) par rapport à la résistance interne du générateur (50Ω).

R_p est la résistance de pertes du secondaire et R_r la résistance de rayonnement. On peut les confondre dans la résistance série R ($R=R_r+R_p$). C_v peut correspondre soit à C_{v1} seul, soit à C_{v1} et C_{v2} en parallèle. C_p est la capacité parasite du secondaire. On peut confondre C_v et C_p dans une capacité C .

On obtient donc un schéma plus simple en figure 5.

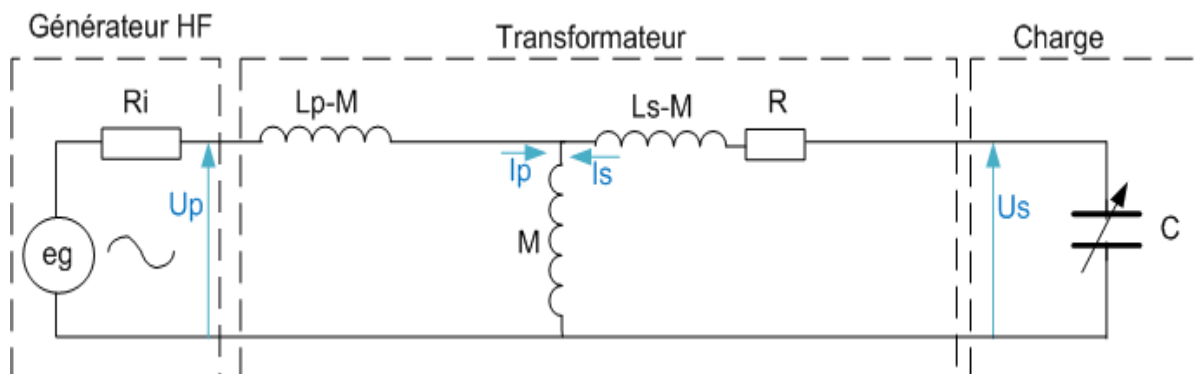


Figure 5

Les équations du transformateur sont:

$$U_p = (L_p - M) \cdot \frac{d(I_p)}{dt} + M \cdot \frac{d(I_p + I_s)}{dt} \quad (\text{pour la boucle primaire})$$

$$U_s = R \cdot I_s + (L_s - M) \cdot \frac{d(I_s)}{dt} + M \cdot \frac{d(I_p + I_s)}{dt} \quad (\text{pour la boucle secondaire})$$

Considérant une analyse harmonique (c.à.d. à base de sinusoïdes), on passe en nombre complexe avec $I_p = |I_p| \cdot \exp(j(\omega t + \phi_p))$ et $I_s = |I_s| \cdot \exp(j(\omega t + \phi_s))$. Donc $\frac{d(I_p)}{dt} = j \cdot \omega \cdot |I_p| \cdot \exp(j(\omega t + \phi_p))$, avec ω la pulsation ($\omega = 2 \cdot \pi \cdot f$). On simplifie la notation en écrivant « $j \cdot \omega \cdot I_p$ » pour « $j \cdot \omega \cdot |I_p| \cdot \exp(j(\omega t + \phi_p))$ ». De même pour I_s .

On a donc pour le transformateur :

$$U_p = (L_p - M) \cdot j \cdot \omega \cdot I_p + M \cdot j \cdot \omega \cdot (I_p + I_s) = L_p \cdot j \cdot \omega \cdot I_p + M \cdot j \cdot \omega \cdot I_s \quad (\text{équation 1})$$

$$U_s = R \cdot I_s + (L_s - M) \cdot j \cdot \omega \cdot I_s + M \cdot j \cdot \omega \cdot (I_p + I_s) = R \cdot I_s + L_s \cdot j \cdot \omega \cdot I_s + M \cdot j \cdot \omega \cdot I_p$$

Pour la charge on a : $U_s = -I_s / (j \cdot C \cdot \omega) = j \cdot I_s / (C \cdot \omega)$ (équation 2)

Donc, vis-à-vis de U_s on a :

$$U_s = j \cdot I_s / (\omega \cdot C) = R \cdot I_s + L_s \cdot j \cdot \omega \cdot I_s + M \cdot j \cdot \omega \cdot I_p \quad \text{soit}$$

$$R.I_s + L_s.j.w.I_s - j.I_s/(w.C) + M.j.w.I_p = 0 \text{ ou}$$

$$I_s \cdot (R + L_s.j.w - j./(w.C)) + M.j.w.I_p = 0$$

$$\text{D'où } I_s = -(M.j.w.I_p) / (R + L_s.j.w - j/(C.w)) = -(M.j.w.I_p) / (R + j(L_s.w - 1/(C.w)))$$

$$I_s = [-(L_s.w - 1/(C.w)) \cdot (M.w.I_p) - (j.R.M.w.I_p)] / [R^2 + (L_s.w - 1/(C.w))^2]$$

$$\text{Donc } I_s/I_p = [-(L_s.w - 1/(C.w)) \cdot (M.w) - (j.R.M.w)] / [R^2 + (L_s.w - 1/(C.w))^2] \text{ (équation 3)}$$

L'impédance d'entrée (Z_e) vue par le générateur HF est égale à $Z_e = U_p/I_p$. Donc partant des équations 1 et 2, on trouve après quelques développements:

$$Z_e = [(R \cdot (M.w)^2) + j \cdot ((L_p.w) \cdot (R^2 + (L_s.w - 1/(C.w))^2) - ((M.w)^2 \cdot (L_s.w - 1/(C.w))))] / [R^2 + (L_s.w - 1/(C.w))^2] \text{ (équation 4)}$$

A la résonance ($w=w_0$) on n'a plus de composante réactive mais uniquement une composante active, donc nécessairement, depuis l'équation 4:

$$(L_p.w_0) \cdot (R^2 + (L_s.w_0 - 1/(C.w_0))^2) - ((M.w_0)^2 \cdot (L_s.w_0 - 1/(C.w_0))) = 0 \text{ (équation 5)}$$

Il n'y a pas de solution triviale à cette équation du fait du terme en $(L_p.w_0) \cdot (R^2 + (L_s.w_0 - 1/(C.w_0))^2)$. On va négliger ce terme qui sera considéré comme nul. La solution du reste de l'équation 5 : $(M.w_0)^2 \cdot (L_s.w_0 - 1/(C.w_0)) \approx 0$ est donnée par $L_s.w_0 - 1/(C.w_0) \approx 0$. Il ne s'agit évidemment pas de la solution exacte, mais d'une solution approchée.

Nota 1 : il a été vérifié expérimentalement qu'une modification de L_p , en faisant passer le primaire de 0,5 à 1,83 boucles, fait bien varier la fréquence de résonance (comme prévue par l'équation 5). Mais la variation de fréquence trouvée est faible (2 % lors de l'expérimentation), ce qui justifie l'hypothèse faite.

Nota 2 : cette simplification va nous permettre d'estimer l'inductance mutuelle M puis le coefficient de couplage K (voir plus bas), sans avoir besoin d'une équation physique particulière. Elle nous aura aussi permis de calculer C_p (cf. §2.1), puis Q_s et Q_a (cf. §2.4).

$$\text{De } L_s.w_0 - 1/(C.w_0) \approx 0, \text{ on déduit: } f_0 \approx \frac{1}{2 \times \pi} \times \sqrt{\frac{1}{C \times L_s}} \text{ (équation 6).}$$

Donc la fréquence de résonance de l'antenne est assimilée à la fréquence de résonance du secondaire.

En partant de l'équation 4, on a à la résonance ($w=w_0$):

$$Z_e = R \cdot (M.w_0)^2 / [R^2 + (L_s.w_0 - 1/(C.w_0))^2] \text{ (valeur réelle)}$$

Pour avoir une parfaite adaptation à l'émetteur et donc un ROS proche de 1, il faut que: $Z_e = R_i = 50 \Omega$, soit : $R \cdot (M.w_0)^2 / [R^2 + (L_s.w_0 - 1/(C.w_0))^2] = 50$ (équation 7)

Compte-tenu de la simplification faite sur l'équation 5, on a $(L_s.w_0 - 1/(C.w_0))^2 = 0$ et donc on a : $Z_e \approx (M.w_0)^2 / R \approx 50$ (équation 8)

$$\text{On déduit donc que } M \approx \frac{\sqrt{50 \times R}}{w_0}$$

Comme $M = K \times \sqrt{L_p \times L_s}$, que L_p , L_s et M sont connus, on peut en déduire le coefficient de couplage $K = \frac{M}{\sqrt{L_p \times L_s}}$ (cf. [9] page 97).

Nota : si K, M et Ls connus, on peut déduire Lp : $Lp = \frac{M^2}{Ls \times K^2}$

En partant de l'équation 3 et toujours avec la même simplification, on a à la résonance: $Is/lp \approx -(j.M.w0)/R$

Il n'empêche que les équations de base 5 et 7 dépendent de Ls, Lp, K et R.

Donc si pour des paramètres Lp, Ls, K et R donnés, on règle C de façon à satisfaire l'équation 5, il y a peu de chance que l'on satisfasse l'équation 7 du premier coup. Cependant, par approximation successive on finirait par trouver un Lp idéal à f0.

Le problème est que pour une autre fréquence f0, pour satisfaire les équations 5 et 7 en même temps, les valeurs de Lp et de C seront différentes.

Nota 1 : les équations 5 et 7 forment un système de 2 équations à 2 inconnues (C et Lp), les autres paramètres (Ls, K, R et w0) étant censés être connus. Donc pour un w0 donné, il y a un couple de solutions (C et Lp) particulier.

Nota 2 : on a négligé dans l'équation 5, le terme en Lp, car l'influence de ce terme était faible. Donc il est probable que d'une bande à l'autre, les valeurs de Lp idéales soient peu différentes et que le ROS reste acceptable (disons un $ROS \leq 2$), à Lp constant. Cependant entre les bandes extrêmes (60 m et 10 m par exemple), il est peu probable que l'on puisse se passer d'un ajustement de Lp. Bien sûr, si l'antenne est destinée à une seule bande, on n'aura pas besoin d'ajustement.

Il y a 2 solutions pour ajuster Lp (modulo le nota 2 ci-dessus) :

1. soit on déplace la prise sur le primaire, s'il y a plusieurs boucles, comme au §2,
2. soit on modifie la valeur de Lp avec un condensateur ajustable (« Ca ») en série avec Lp (pour un primaire composé d'une seule boucle), comme au §4. Le réglage de Ca est valable pour une bande, mais il change d'une bande à l'autre. Quelques tests montrent que le Lp idéal a tendance à diminuer avec la fréquence (c.à.d. que plus la fréquence est grande et plus le diamètre du primaire devrait être petit). Donc, on dimensionnera Lp sur la fréquence la plus basse (« $Lp_{f_{min}}$ ») et on compensera avec Ca pour les fréquences très hautes.

Les schémas généraux de l'antenne (« transformateur » + « charge ») dans les deux cas ci-dessus sont donnés en figure 6 ci-après. On rappelle les indices utilisés: « s » pour « secondaire, « p » pour primaire, « v » pour « variable » et « a » pour « ajustable ».

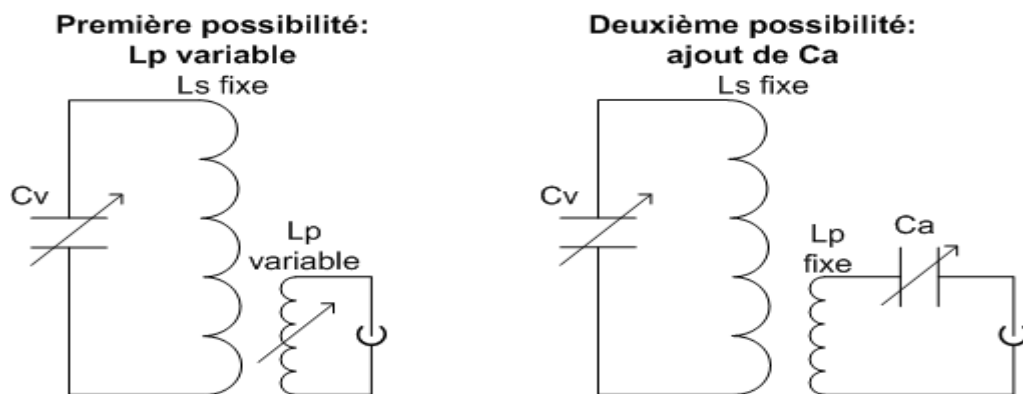


Figure 6

Par ailleurs, la puissance (P_s) consommée par l'antenne (à la résonance) est égale à : $P_s = U_p^2 / Z_e$, d'où $P_s \approx U_p^2 / ((M \cdot \omega_0)^2 / R) = R \cdot (U_p / (M \cdot \omega_0))^2$
 Ce qui justifie ce qui a été dit précédemment à propos du rendement de l'antenne : $\rho = R_r / (R_r + R_p)$ avec $R = (R_r + R_p)$

Exemple à $f=7,03$ MHz, à la résonance

On sait (cf. §2.4) que $R_r=9,4E-3 \Omega$, $R_p=3,09 \Omega$ (§2.4) et $R=R_r+R_p=3,1 \Omega$, le rendement étant de 0.3 %.

On suppose que la puissance émise P_s est de 10 W avec un ROS de 1 (donc $Z_e=50 \Omega$) pour $f=7,03$ MHz soit $\omega_0=4,417 E7$ pulsations/s

De $P_s = U_p^2 / Z_e$ on déduit que $U_p = \sqrt{(P_s \cdot Z_e)} = 22,36$ V

Nota : les valeurs de tension et de courant sont des valeurs efficaces.

On sait que $M \approx \frac{\sqrt{50 \times R}}{\omega_0} = 2,82 E-7$ H soit 0,282 μ H

Par ailleurs, on a mesuré $L_p=1,28 \mu$ H pour la partie du primaire utilisée à 7 Mhz.

Avec $L_s=13,8 \mu$ H et $L_p=1,28 \mu$ H, on déduit $K=6.7\%$ ($K = \frac{M}{\sqrt{L_p \times L_s}}$) ce qui constitue un couplage magnétique lâche, normal pour ce type de transformateur. A noter que les transformateurs à ferrite ont, par contre, un coefficient K proche de 1 .

Partant de $Z_e=U_p/I_p$ on en déduit qu'à la résonance $I_p=U_p/50=0,447$ A. Par ailleurs $I_s/I_p \approx -(j \cdot M \cdot \omega_0) / R$ donc $I_s \approx -(M \cdot j \cdot \omega_0 \cdot I_p) / R$, soit $I_s \approx 1,80$ A.

A la résonance on a $L_s \cdot C \cdot \omega_0^2 \approx 1$ donc $C \approx 1 / (L_s \cdot \omega_0^2) = 3,714 E-11$ F soit 37,1 pF. Comme $U_s = j \cdot I_s / (C \cdot \omega_0)$ (équation 2), on en déduit, qu'à la résonance, la tension U_s efficace aux bornes du C et donc du C_v est égale à 1095 V. Dans les faits, à 10 W on ne claque pas, mais à 50 W on claque, car à cette puissance $U_s=2450$ V, qui est supérieure au seuil de claquage d'environ 1900 V (cf. §2.2).

4. Description et expérimentation sur la deuxième antenne

4.1 Limitation du nombre de boucles et de la longueur de tube

1) Montrons que, pour une longueur de tube « Lt » donnée, on a intérêt à avoir une seule boucle. En effet dans le cas précédent, avec Lt=10 m, on a un nombre de boucle Ns=7.96. La résistance de rayonnement $R_{r_{N_s}}$ vaut $R_{r_{N_s}}=31171.(N_s.S)^2/\lambda^4$

A Lt constant, si l'on passe à une seule boucle, le diamètre initial est multiplié par Ns et la surface S par N_s^2 . Dans ce cas la résistance de rayonnement vaut $R_{r_1}=31171.(S.N_s^2)^2/\lambda^4$

On voit que $R_{r_1}/R_{r_{N_s}} = N_s^2$

Comme la résistance de perte Rp est probablement proportionnelle à Lt, il s'ensuit qu'à longueur Lt constante, la résistance de rayonnement et le rendement de l'antenne sont N_s^2 fois plus grand avec une boucle qu'avec Ns boucles.

Le problème est que pour Lt=10 m il faudrait une boucle de diamètre 3,2 m...

2) Montrons que l'on doit limiter la longueur de tube Lt et donc la valeur de Ls pour monter en fréquence.

En effet, on ne peut naturellement pas faire résonner l'antenne, avec un Cv en série, sur une fréquence supérieure à la propre fréquence de résonance f0p de la boucle. Or celle-ci est approximativement définie par (cf. §3, équation 6) :

$$f_{0p} \approx \frac{1}{2 \times \pi} \times \sqrt{\frac{1}{C_p \times L_s}} \quad \text{avec } C_p \text{ la capacité parasite de l'antenne et } L_s$$

l'inductance du secondaire.

Pour la première antenne avec une longueur de tube de 10 m et environ 8 spires, f0p est de 10 MHz pour une valeur de Ls de 13,8 µH.

Un test a été fait avec une longueur de tube de 4,9 m et 2 spires: f0p monte à 14,3 MHz pour une valeur de Ls de 5,94 µH.

Pour une longueur de tube de 2,45 m et 1 seule spire, f0p monte à 31,7 MHz pour une valeur de Ls de 1.99 µH.

Il est clair que si l'on souhaite travailler sur des bandes hautes (par exemple, la bande 10 m), la longueur de tube doit être limitée.

4.2 Description de la deuxième antenne

L'antenne proposée a une seule boucle, tant du côté secondaire que primaire. Le schéma de principe de l'antenne (c.à.d. transformateur + charge) en émission est le suivant (figure 7). On note que l'adaptation d'impédance se fait avec un condensateur ajustable Ca (cf. figure 6, schéma de droite) que l'on peut court-circuiter pour les fréquences inférieures ou égales à 10 MHz.

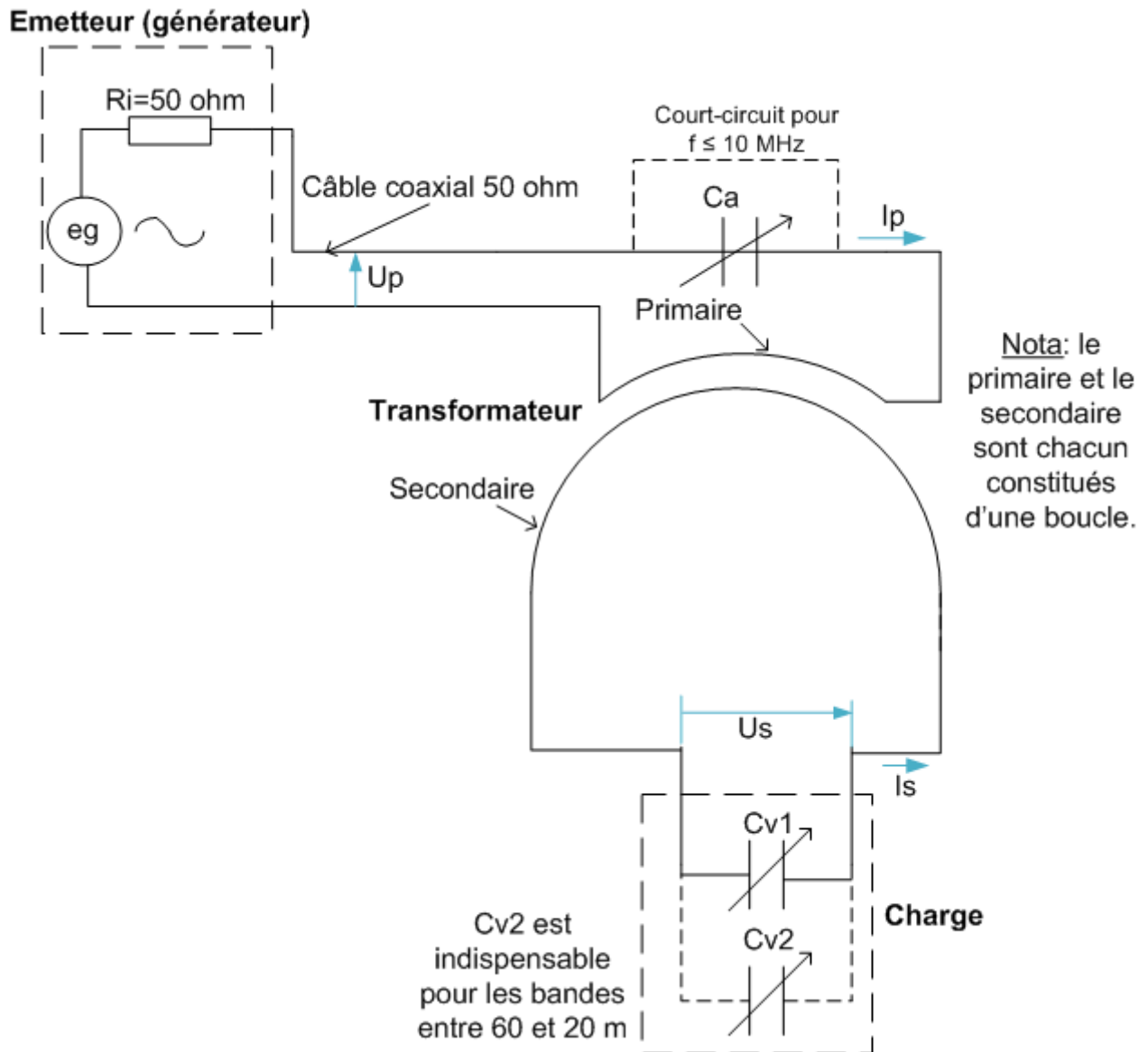


Figure 7

Cette antenne fonctionne pour les bandes comprises entre 60 et 10 m.

La boucle primaire fait 0.27 m de diamètre. Il ne s'agit pas d'un tube de cuivre mais d'un gros câble coaxial dénudé assez souple pour permettre de modifier son diamètre lors des tests de meilleure adaptation d'impédances. Son inductance L_p est de $0,53 \mu\text{H}$.

La boucle secondaire fait 0.78 m de diamètre (D). Son inductance L_s est de $1,99 \mu\text{H}$.

Nota : les valeurs d'inductance mesurées (L_s et L_p) sont cohérentes avec la formule donnée en [12] : $L = \mu_0 \cdot (D/2) \cdot (\ln(4.D/a) - 2)$ avec a le rayon du tube (0.007 m) pour L_s ou du coaxial (0.004 m) pour L_p .

Pour accorder le secondaire à la fréquence souhaitée, on dispose de $Cv1$ qui fait entre $1,0$ et 23 pF et de $Cv2$ qui fait entre 22.5 et 521 pF . $Cv2$ est indispensable pour les bandes entre 60 et 20 m. Sur 20 m on a besoin de la capacité minimum de $Cv2$ ($22,5 \text{ pF}$) mais de 320 pF sur 60 m (avec le $Cv1$ au maximum).

Pour adapter les impédances, on dispose de Ca qui fait de 22 à 666 pF. Sur Ca, il n'y a pas de problème de haute tension comme sur Cv1 et Cv2. Ca n'est pas nécessaire pour les bandes entre 60 et 30 m et il est optionnel pour la bande 20 m (le ROS minimum est de 1 avec et de 1,7 sans). Pour information, à 14,05 MHz Ca est réglé à 549 pF tandis qu'à 29,7 MHz, il est réglé à 31 pF (Ca diminue quand la fréquence augmente).

Nota : il est utilisé des pinces crocodiles pour les liaisons amovibles.

La bande $B_{ROS=3}$ est comprise entre 14,5 KHz à 5,368 MHz et 269 KHz à 29,7 MHz en passant par 76 KHz à 18,1 MHz.

Expérimentalement, en supposant que la capacité parasite Cp_1 d'une boucle est proportionnelle au diamètre (non vérifié), on peut approximer Cp_1 (en pF) par :

$$Cp_1 = \frac{D}{0,78} \times \left[\left(\left(\frac{31,7}{fM} \right)^{2,02} \times 2,6 \right) + 10 \right]$$
 avec D le diamètre en m et fM la fréquence en MHz. Cp_1 décroît quand la fréquence augmente.

Le facteur de qualité de l'antenne Qa (sans dimension) décroît avec la fréquence. On peut l'approximer grossièrement, avec fM la fréquence en MHz, par :

$$Qa = \left(\frac{29,7}{fM} \right)^{0,5 + \left(\frac{fM}{29,7} \right)} \times 63,8$$

La résistance série totale R (égale à $R = \sqrt{3} \times B_{ROS=3} \times \pi \times Ls = f_0/Qa \times \pi \times Ls$, cf. §2.4) augmente avec la fréquence (à la puissance 1.5 environ) mais la résistance de rayonnement augmente encore plus vite avec la fréquence (à la puissance 4), d'où des rendements qui évoluent entre 0.9 % sur 40 m et 23,5 % à 29.7 MHz, en passant par 2,35 % sur 30 m et 15 % sur 15 m.

Les pertes en base par rapport à une antenne non raccourcie sont donc assez grandes (par exemple -16,3 dB sur 30 m et -8.2 dB sur 15 m).

Nota : l'évolution à la puissance 1.5 de la résistance série totale, est probablement due à des courants de Foucault, dans l'épaisseur de la peau, induits par le champ magnétique variable généré par la boucle elle-même.

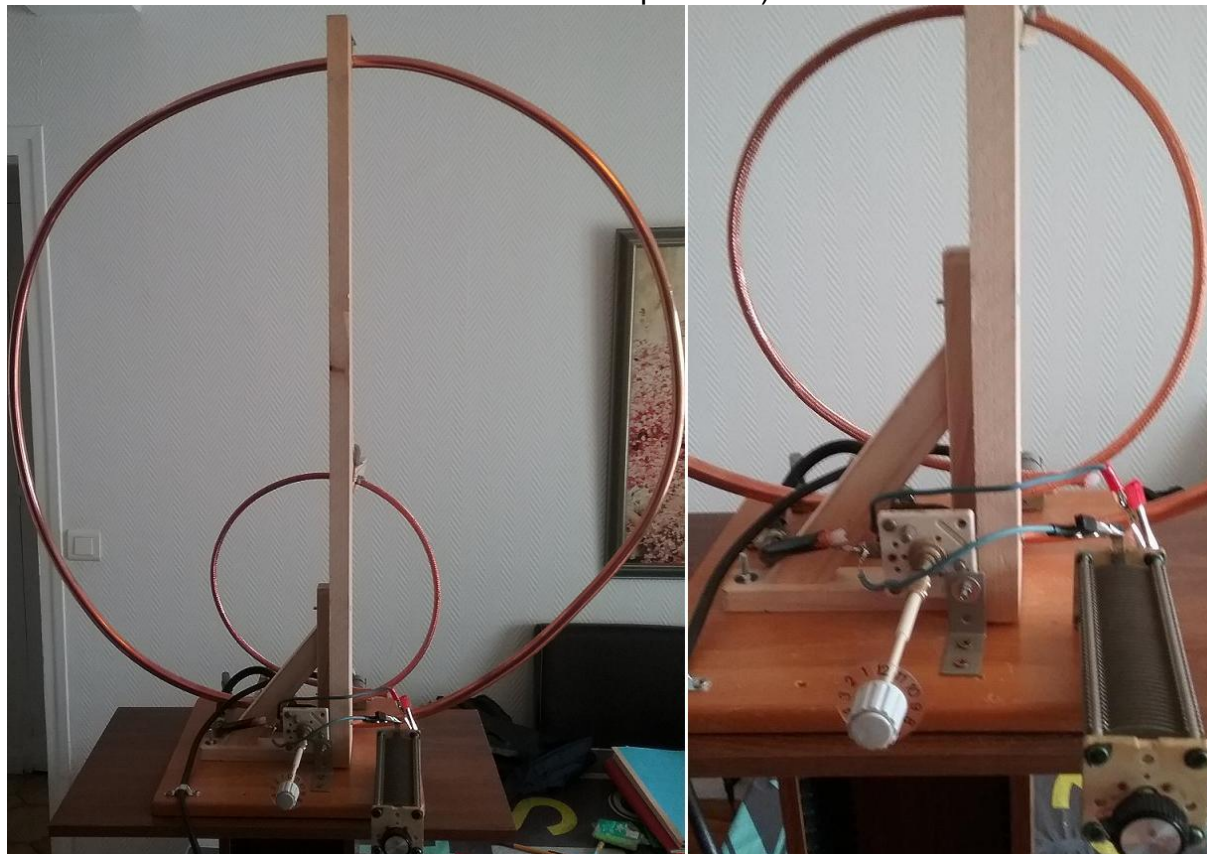
A noter que la tension calculée aux bornes des condensateurs variables est inférieure ou égale à 776 V pour 10 W à 21 Mhz. On pourrait donc travailler à 60 W pour un seuil de claquage de 1900 V (cf. §2.2). Dans les faits, jusqu'à 100 Watt (correspondant à $Us=2450$ V), l'auteur n'a pas constaté de claquage sur Cv1 à 21 MHz.

Nota : l'avantage de Cv1 est qu'il a seulement 2 plaques mobiles et 2 plaques fixes, donc la surface en vis-à-vis est faible (surtout à 21 MHz et encore plus à 28 MHz), ce qui réduit la probabilité de claquage par rapport à Cv2 qui a de nombreuses plaques en vis-à-vis.

On notera que le coefficient de couplage moyen calculé K est de 6,4 %, avec 20 % de variation en fonction de la fréquence. Sur la base des résultats, on approxime K avec la formule : $K(\%) = 5.5 \times \text{Sup}(f(\text{MHz})/18,1, 18,1/f(\text{MHz}))^{0,31}$.

Nota : il se pourrait que cette légère variation de K avec la fréquence ne soit pas physique mais dû à des accumulations d'erreurs.

Les photos 2 ci-après montrent à quoi ressemble cette antenne. On y voit les boucles primaire (tube de cuivre) et secondaire (câble coaxial dénudé), le Cv1 avec son axe prolongé ainsi que le Cv2 relié au Cv1 par des pinces crocodiles. En arrière-plan, on devine sur la photo de droite le condensateur « ajustable » Ca (qui est en fait un petit condensateur variable standard avec démultiplicateur).



Photos 2

4.3 Dimensionnement de l'antenne mono-boucle

4.3.1 Méthode pratique

Détermination du diamètre D de la boucle secondaire

Un calcul grossier partant des estimations de la capacité parasite C_{p1} et de l'inductance L_s (cf. §4.2) montre que, connaissant la fréquence maximum f_{Max} en MHz que l'on souhaite atteindre, le diamètre maximum D_{sec} (en m) de la boucle secondaire doit être de l'ordre de $D_{sec} = 24,7 / f_{Max}$. Cette dimension correspond à la fréquence de résonance de la boucle seule à f_{Max} . Cette valeur maximum du diamètre donne un périmètre de boucle à peu près égal à $\lambda/4$, ce qui fait que le comportement sera bien celui attendu pour ce type d'antenne au niveau directivité (cf. figure 2). Cependant, le diamètre effectif devra être plus petit que $D_{sec} = 24,7 / f_{Max}$, compte-tenu du C_v minimum (de « Cv1 » de la figure 7) s'ajoutant à C_{p1} .

Nota 1 : Cv1 devra être un condensateur variable de faible capacité (par exemple, C_v minimum = 1 pF et C_v maximum = 23 pF), mais avec des lames les plus écartées possible, du fait des hautes tensions générées (plusieurs

milliers de V suivant la puissance HF). 0,5 mm entre lames fixes et mobiles est le minimum. Cv1 est utilisé pour le réglage aux hautes fréquences et pour le réglage fin aux basses fréquences.

Nota 2 : l'ensemble Cv1 + Cv2 pourrait être remplacé par un condensateur sous vide avec démultiplicateur, mais c'est assez cher... Si, de plus, il était commandé à distance, ce serait idéal. A noter que certains OM bricoleurs fabriquent eux-mêmes leur CV haute tension.

Dans un premier temps, on fixera le diamètre de la boucle primaire (Dpri) à 20% du diamètre de la boucle secondaire (Dsec). Pour les boucles primaire et secondaire, on pourra utiliser (au moins initialement) un gros câble coaxial dénudé pour les tests. A la fin du montage, on remplacera le câble coaxial de la boucle secondaire par du tube de cuivre (12/14 mm par exemple).

A ce niveau, le montage de la figure 7 est complet sauf Cv2 (nécessaire uniquement aux basses fréquences) et Ca que l'on dimensionnera à la fin.

Comme le rendement de l'antenne augmente avec le diamètre Dsec, on devra donc déterminer expérimentalement le diamètre Dsec le plus grand possible pour la fréquence maximum spécifiée fMax et le Cv minimum (de « Cv1 »). Pour cela, on part de $Dsec = 24,7 / fMax$. Avec son émetteur, on génère une porteuse en FM à la fréquence fMax et à faible puissance HF (disons moins de 5 W), et on diminue, petit à petit, le diamètre Dsec, jusqu'à ce qu'un ROS minimum soit obtenu à la fréquence fMax. Attention à la haute tension sur la boucle secondaire et sur Cv1.

Nota 1 : ce ROS sera minimum mais probablement très éloigné d'un ROS=1, ce qui est normal à ce niveau du dimensionnement car l'adaptation d'impédances n'est pas encore faite. Elle sera faite quand la boucle primaire définitive et le condensateur ajustable Ca auront été montés. Il s'agit simplement ici d'ajuster la fréquence de résonance de la boucle secondaire à fMax.

Nota 2 : bien sûr, on peut aussi utiliser un VNA ou un générateur HF à la place du transceiver en FM, le tout étant de générer une porteuse à faible puissance. L'avantage du transceiver est qu'il dispose (en général) de son propre ROSmètre. Maintenant, un VNA ayant peu de temps de latence et affichant le ROS avec 2 décimales serait idéal.

Nota 3 : un ROSmètre analogique est préférable à un ROSmètre numérique (à pavés) du fait du temps de latence de ce dernier type d'appareil. De plus il est, en général, plus facile de discerner une faible variation du ROS sur un appareil analogique.

Détermination du Cv maximum

A ce niveau on a monté les Cv1 et Cv2 (cf. figure 7), mais Ca n'est toujours pas monté (ou alors il est court-circuité).

Nota : Cv2 devra être un condensateur variable de grande capacité (par exemple de 20 à 500 pF), avec des lames les plus écartées possible (0,5 mm

entre lames fixes et mobiles étant le minimum). Cv2 est utilisé pour le réglage grossier aux basses fréquences, Cv1 étant utilisé pour le réglage fin à ces basses fréquences.

Cv1 réglé au maximum de sa capacité, on vérifiera que Cv2 permet le réglage de la fréquence de résonance à la fréquence la plus basse (f_{min}) prévue. Pour cela, avec son émetteur, on génère une porteuse en FM à la fréquence f_{min} et à faible puissance, et on s'assure que l'on peut trouver un ROS minimum avec Cv2. Si Cv1 et Cv2 sont au maximum de leur capacité mais qu'aucun ROS minimum n'est apparu, il faudra augmenter la capacité de Cv2.

Détermination du diamètre de la boucle primaire

A ce niveau, Ca n'est toujours pas monté (ou alors il est court-circuité). On continue à générer une porteuse à f_{min} .

On utilise un gros câble coaxial dénudé pour les tests de la boucle primaire, que l'on pourra garder à la fin des tests ou, éventuellement, remplacer par un tube de cuivre.

Le diamètre de la boucle primaire D_{prim} doit être dimensionné à la fréquence la plus basse (f_{min}). On doit obtenir un ROS égal ou très proche de 1. On partira d'un diamètre égal ou supérieur à 20% du diamètre de la boucle secondaire et on l'augmentera petit à petit jusqu'à obtention d'un ROS=1. Attention d'éteindre le générateur avant de toucher à la boucle primaire.

Dimensionnement du condensateur « ajustable » Ca

Ca doit être un condensateur variable de grande capacité (par exemple de 20 à 500 pF). Comme il n'y a pas, sur ce condensateur, de problème de haute tension, un condensateur variable standard fera l'affaire. Ca est utilisé pour l'adaptation d'impédance entre les 50 ohms de sortie de l'émetteur et la résistance de l'antenne. Le condensateur Ca réduit artificiellement la taille de la boucle primaire (voir figure 6).

Pour ce test, avec son émetteur en FM, on va générer une porteuse sur une fréquence variable partant de la fréquence f_{min} et se terminant à la fréquence la plus haute (f_{Max}).

A la fréquence la plus basse (f_{min}), Ca est court-circuité. On vérifie que le ROS est égal ou très proche de 1.

Puis on augmente la fréquence en changeant de bande amateur (par exemple on passe de 7 à 10 MHz). On règle Cv1+Cv2 pour le ROS minimum. Si ce ROS est égal ou proche de 1, Ca reste court-circuité.

On continue ainsi en augmentant la fréquence. A un moment donné, on ne pourra plus avoir un ROS=1. Il faudra alors mettre en service Ca et le régler pour un ROS=1, sans doute avec une capacité relativement importante.

Puis au fur et à mesure que la fréquence augmentera, la capacité de Ca devra être diminuée. Arrivé à la fréquence la plus haute (f_{Max}), on s'assurera que Ca a une capacité suffisamment faible pour pouvoir obtenir un ROS=1. Si le ROS minimum n'est pas très bon (disons >1.5), il faudra soit remplacer Ca par un condensateur

variable de plus faible capacité minimum, soit diminuer légèrement le diamètre de la boucle primaire, mais, dans ce cas, il faudra refaire le test de Ca complet.

Remarques diverses

- Une fois le montage et le dimensionnement terminés, noter les réglages approximatifs pour chaque bande amateur. On gagnera du temps par la suite.
- Aux basses fréquences (pour celles où on n'utilise pas Ca), si l'on n'est pas trop regardant sur le ROS et compte-tenu de la faible bande passante de ce type d'antenne, on peut régler les CV (Cv1+Cv2) « à l'oreille » sur le critère du « maximum du niveau de bruit en réception », le récepteur étant réglé sur la fréquence souhaitée, en BLU. Le niveau augmentera brusquement au passage de la bonne valeur de réglage de Cv1+Cv2.
- Dès que l'on augmente la puissance HF, il faut s'assurer qu'il n'y a pas d'étincelles au niveau de Cv1 et de Cv2. A noter qu'à défaut de voir les étincelles, on les entend. Le cas échéant, on limitera la puissance HF pour éviter ces claquages.
- On notera que le ROS se dégrade au-delà d'un certain seuil de puissance HF (50 W HF environ). On peut passer à un ROS de 1,5 voire de 2, en montant en puissance à partir de ce seuil. L'explication n'est pas claire pour l'auteur (non-linéarité ou début d'ionisation sans claquage dans les Cv). Le cas échéant, on limitera la puissance HF au niveau du seuil de dégradation du ROS (50 W a priori).

4.3.2 Méthode par calcul informatique

En annexe il est proposé une procédure en Delphi 6 (Pascal) permettant de dimensionner théoriquement une antenne mono-boucle, la boucle secondaire étant du tube de cuivre 12/14 mm. A noter qu'un autre diamètre de tube modifierait les estimations de Qa, R, K, Cp1, Ls, M,...

Les calculs proposés découlent directement des chapitres précédents de ce document, sauf le calcul de Ca (Ca min et Ca max) qui est décrit ci-dessous.

Les résultats fournis par cette procédure sont des indications pour une configuration de départ, qui devra ensuite être affinée. A noter, qu'aucun programme public n'est associé à cette procédure. Il s'agit juste d'une information.

Calcul de Ca

Ce calcul est très imprécis, sans doute du fait qu'il s'appuie sur des résultats déjà pas suffisamment précis ou peut-être que le modèle est trop simple, en particulier les capacités parasites du primaire et du câble coaxial entre transceiver et primaire de l'antenne qui n'ont pas été prises en compte.

A la résonance ($w=w_0$), pour simplifier, écrivons $A = L_s.w_0 - 1/(C.w_0)$ et $B = (M.w_0)^2$.

L'équation 5 devient $(L_p.w_0).(R^2+A^2) - B.A=0$

L'équation 7 devient $R.B / [R^2+A^2] = 50$

On trouve $A = (+ou -) \sqrt{\frac{R \times B - 50 \times R^2}{50}}$.

Si le terme sous la racine est inférieur à 0 (non physique), cela signifie que Z_e est inférieur à 50 ohms (pour avoir au minimum $A=0$) et que l'on n'a donc pas besoin de condensateur C_a . Sinon $L_p = \frac{B \times A}{\omega_0 \times (R^2 + A^2)}$ (formule 1). Le terme « A » doit être positif pour rester physique ($L_p > 0$).

Avant le calcul de C_a , on aura dimensionné L_p sur la fréquence la plus basse (« $L_{p_{\min}}$ ») : en partant de $K = \frac{M}{\sqrt{L_{p_{\min}} \times L_s}}$, on déduit $L_{p_{\min}} = \frac{M^2}{L_s \times K^2}$.

On calculera « L_{p_f} » avec la formule 1, pour une fréquence HF donnée (« f »). « C_a » compensera la différence $L_{p_{\min}} - L_{p_f}$. « C_a » à f sera donc dimensionné de manière à ce que: $(L_{p_{\min}} \cdot 2 \cdot \pi \cdot f) - (L_{p_f} \cdot 2 \cdot \pi \cdot f) = 1 / (C_a \cdot 2 \cdot \pi \cdot f)$ soit donc :

$$C_a \text{ à } f = \frac{1}{(2 \times \pi \times f)^2} \times \frac{1}{(L_{p_{\min}} - L_{p_f})}$$

On testera le spectre de fréquences souhaité, par pas de 100 KHz et on extraira les valeurs de C_a min et de C_a max avec leur fréquence correspondante.

Résultats de la procédure

On fournit les fréquences minimum et maximum souhaitées en MHz, puis la capacité minimum en pF du condensateur variable que l'on a à disposition ainsi que le rayon extérieur du tube ou du coaxial primaire en mm.

Par exemple, pour une antenne couvrant de 10,1 MHz à 52 MHz, le C_v minimum étant de 1 pF et le rayon du coaxial de la boucle primaire de 4 mm (soit les paramètres : (10,1,52,1,4)), on obtient les résultats suivants :

- Diamètre de la boucle secondaire : 0.476 m
- Inductance de la boucle secondaire : 1.080 μ H
- Valeur maximum du C_v : 208 pF
- Diamètre de la boucle primaire : 0.258 m
- Inductance de la boucle primaire : 0.575 μ H
- C_a max : 95 pF à 22,3 MHz
- C_a min : 25 pF à 42,3 MHz

D'autres résultats comme le rendement ou la bande passante à une fréquence donnée ne sont pas calculés mais ils pourraient être facilement ajoutés.

Attention : l'antenne donnée dans cet exemple n'a pas été testée...

5. Conclusion

Quelques essais réalisés avec un OM voisin, dans le but de comparer cette antenne avec une antenne courte verticale de type fouet semblent indiquer qu'elle est meilleure, à puissance d'émission égale et si bien orientée. De plus un petit calcul indique que le rendement de l'antenne fouet est inférieur à celui de l'antenne magnétique, quelle que soit la fréquence. Mais une vraie comparaison demanderait un protocole, des mesures précises et un espace dégagé, non à la portée de l'auteur.

Un avantage certain est que régler une antenne fouet prend du temps car il faut ajuster la longueur du brin coulissant jusqu'à avoir le bon ROS, alors que régler des condensateurs variables est plus simple et rapide (si l'on voit le ROS mètre).

Comme l'antenne fouet, elle ne prend pas beaucoup de place, ce qui est intéressant sur un balcon. De plus, elle couvre toutes les fréquences entre sa fréquence minimum et sa fréquence maximum, ce qui est intéressant pour les SWL.

Cependant, ce type d'antenne a forcément des performances très inférieures à une antenne non raccourcie (dipôle ou verticale par exemple). D'ailleurs, un simple test en FT8 associé à PSKReporter montre que la différence moyenne sur les rapports signal sur bruit est de l'ordre de grandeur des pertes exprimées en dB (voir §4.2).

Pour ceux qui lisent l'anglais, on pourra se référer à [11] pour un comparatif plus complet entre les antennes à boucles magnétiques et les autres antennes.

Quant au dimensionnement, une seule boucle secondaire du plus grand diamètre D possible dans la limite de $D = 24,7 / fM$, avec fM la fréquence maximum à passer en MHz, est la meilleure solution pour cette antenne. Voir le §4.3 pour les détails.

6. Références

- [1] « Antenne boucle magnétique » par F5ZV :
<https://f5zv.pagesperso-orange.fr/RADIO/RM/RM08/RM08d/RM08d02.html>
- [2] « L'antenne boucle magnétique » par F3DD/MM :
<http://www.f3dd.org/laloopmagnetique/index.html>
 + les différentes rubriques
- [3] « Antenne boucle magnétique » par « Le petit radioscope illustré » :
<https://www.leradioscope.fr/les-antennes/boucle-magnetique>
- [4] My small « magnetic » transmitting loops for 80-20 mtrs
https://www.nonstopsystems.com/radio/frank_radio_antenna_magloop.htm#top-of-page
- [5] Etude d'une antenne active GO/PO par F6CTE :
http://f6cte.free.fr/Etude_d_une_antenne_active_GO_PO.pdf
- [6] « Le circuit série LC à la résonance » par F5ZV :
<https://f5zv.pagesperso-orange.fr/RADIO/RM/RM23/RM23I/RM23i03.html>
- [7] « Fabrication d'un cadre PO/GO pour poste batteries européen » issu du site Cfp-Radio : <http://www.cfp-radio.com/realisations/rea61/cadre-pogo-01.html>
- [8] « Théorie des antennes cadres magnétiques » par Lionel LOUDET
<https://sidstation.loudet.org/antenna-theory-fr.xhtml#theory>
- [9] « Cours d'électronique - Tome 1 - Circuits à régime variable » par Francis Milsant Editions Eyrolles, Paris, 1978
- [10] « L'électronique par le schéma – Applications radiofréquence – Tome 3 » par Hermann Schreiber - Editions Dunod, Paris, 1994
- [11] « An overview of the Underestimated Magnetic loop HF antenna » par Leigh Turner VK5KLT
<https://www.nonstopsystems.com/radio/pdf-ant/article-antenna-mag-loop-2.pdf>
- [12] « Inductance » de Wikipedia : <https://fr.wikipedia.org/wiki/Inductance>
- [13] Livre « Electromagnétisme – Fondements et applications » 4^{ème} édition Dunod 2019
- [14] Document « Deuxième partie - Analyse des champs et calcul des pertes cuivre »
<https://www.google.com/url?esrc=s&q=&rct=j&sa=U&url=https://dipot.ulb.ac.be/dspace/bitstream/2013/211897/8/3782efbf-1b2e-4132-b85f-659c947745a7.txt&ved=2ahUKEwiKqd3R7sCLAxVwTKQEhX3TAk0QFnoECAEQAg&usq=AOvVaw3rHfHKKHwYNhV4X2wVpXSu>

ANNEXE (appelée par le §4.3.2)

PROCEDURE

```

DIMENSIONNEMENT_D_UNE_ANTENNE_MAGNETIQUE_HF_MONO_BOUCLE_EN_TUBE_DE_CUIVRE_1
2_14_mm(F_minimum_MHz,F_maximum_MHz,Cv_minimum_pF,ap_mm:DOUBLE);
{On donne les fréquences minimum (F_minimum_MHz) et maximum (F_maximum_MHz)
souhaitées ainsi que la capacité minimum du condensateur
variable en pF (Cv_minimum_pF) dont on dispose et le rayon extérieur du
tube ou du coaxial primaire (ap_mm) en mm. Par exemple: (5.368,29.7,1,4)}
{Nota: il faut ajouter l'unité Math de DELPHI dans le USES de l'unité}
VAR as_mm,F_MHz,D_s_m,C_pF,Cp1_pF,Ls_H,Mu0,Cv_max_pF:DOUBLE;
VAR D_mm,D_s_mm,Dsmax_mm,Dp_mm,Dpmin_mm:WORD;
VAR R_ohm,R_ohm_fcourant,Qa,Qa_fcourant,M_H,K_moyen,M_H_moyen,Lp_H:DOUBLE;
VAR Lp_courant_H,Dp_m,Ca_pF,K,K_fmax,A,B:DOUBLE;
VAR F_Courant_KHz,Ca_min_pF,Ca_max_pF,F_Ca_min_KHz,F_Ca_max_KHz,Ze:DOUBLE;
VAR Fr_HKHz:LONGINT;
BEGIN
  {Hypothèses}
  Mu0:=4E-7*Pi;{perméabilité magnétique du vide en H/m}
  as_mm:=7;{rayon extérieur du tube secondaire en mm, fixe}

  {***Détermination de Ds en m (diamètre de la boucle secondaire)***}
  Dsmax_mm:=ROUND(24.7*1000/F_maximum_MHz)+1;
  FOR D_mm:=Dsmax_mm DOWNT0 1 DO{test mm par mm, par décroissance}
  BEGIN
    Ds_m:=D_mm/1000;
    Cp1_pF:=(Ds_m/0.78)*(Power(31.7/F_maximum_MHz,2.02)*2.6+10);
    C_pF:=Cp1_pF+Cv_minimum_pF;
    Ls_H:=Mu0*Ds_m/2*(ln(4*Ds_m/(as_mm/1000))-2);
    F_MHz:=1E-6/(2*Pi*SQR(Ls_H*(C_pF*1E-12)));
    {On a trouvé. Ds entre D_mm et D_mm+1. On prend Ds intermédiaire}
    IF F_MHz>F_maximum_MHz THEN
      BEGIN
        Ds_m:=(D_mm+0.5)/1000;
        Cp1_pF:=(Ds_m/0.78)*(Power(31.7/F_maximum_MHz,2.02)*2.6+10);
        Ls_H:=Mu0*Ds_m/2*(ln(4*Ds_m/(as_mm/1000))-2);
        BREAK;
      END;
    END;
  END;

  {***Détermination de Cv_max en pF***}
  C_pF:=1E12/(Ls_H*SQR(2*Pi*F_minimum_MHz*1E6));
  Cp1_pF:=(Ds_m/0.78)*(Power(31.7/F_minimum_MHz,2.02)*2.6+10);
  Cv_max_pF:=C_pF-Cp1_pF;

  {*** Calcul de Lp (maximum) à F_minimum_MHz + le diamètre du primaire Dp.
  Nota: Lp "idéale" baisse avec la fréquence***}
  {Détermination de Qa, puis R à F_minimum_MHz, puis M}
  Qa:=Power(29.7/F_minimum_MHz,0.5+F_minimum_MHz/29.7)*63.8;{facteur de
  qualité de l'antenne}
  R_ohm:=(F_minimum_MHz*1E6/Qa)*Pi*Ls_H;{résistance série}
  M_H:=SQR(50*R_ohm)/(2*Pi*F_minimum_MHz*1E6);{inductance mutuelle}
  {Détermination de K, Lp et du diamètre de la boucle primaire Dp}
  {Calcul du coefficient de couplage K à F_minimum_MHz}
  IF F_minimum_MHz>18.1 THEN K:=0.055*Power(F_minimum_MHz/18.1,0.31) ELSE
  K:=0.055*Power(18.1/F_minimum_MHz,0.31);
  Lp_H:=SQR(M_H)/(SQR(K)*Ls_H);
  Dpmin_mm:=ROUND(1000*Lp_H*0.2E6)-1;{valeur de Dpmin_mm sûrement en-dessous
  de la valeur réelle}
  FOR D_mm:=Dpmin_mm TO 10*Dpmin_mm DO{test mm par mm, par croissance}
  BEGIN
    Dp_m:=D_mm/1000;
  
```



```

Lp_courant_H:=Mu0*Dp_m/2*(ln(4*Dp_m/(ap_mm/1000))-2);
{On a trouvé. Dp est entre D_mm-1 et D_mm. On prend donc la valeur Dp
intermédiaire}
IF Lp_courant_H>Lp_H THEN
BEGIN
  Dp_m:=(D_mm-0.5)/1000;
  Lp_H:=Mu0*Dp_m/2*(ln(4*Dp_m/(ap_mm/1000))-2);{on calcule le Lp exacte
correspondant à ce Dp}
  BREAK;
END;
END;

{***Détermination de Ca_min et Ca_max en pF à F_maximum_MHz, calcul très
peu précis car basé sur des résultats de calcul eux-mêmes imprécis***}
Ca_min_pF:=1E10; Ca_max_pF:=0;//initialisation
{Tous les 100 KHz, calcul de K, Qa, R, A, B puis Lp_courant_H et Ca_pH}
FOR Fr_HKHz:=ROUND(INT(F_minimum_MHz*10)) TO ROUND(F_maximum_MHz*10) DO
BEGIN
  F_Courant_KHz:=Fr_HKHz*100;
  IF F_Courant_KHz>18100 THEN
K_courant:=0.055*Power(F_Courant_KHz/18100,0.31) ELSE
K_courant:=0.055*Power(18100/F_Courant_KHz,0.31);
  M_H_courant:=K_courant*SQRT(Lp_H*Ls_H);;
Qa_fcourant:=Power(29700/F_Courant_KHz,0.5+F_Courant_KHz/29700)*63.8;{facte
ur de qualité de l'antenne}
  R_ohm_fcourant:=(F_Courant_KHz*1E3/Qa_fcourant)*Pi*Ls_H;
  B:=SQR(M_H_courant*(2*Pi*F_courant_KHz*1E3));//(M.w0)2
  A:=(R_ohm_fcourant*B-50*SQR(R_ohm_fcourant))/50;
  IF A<0 THEN
  BEGIN{Le Ca est inutile car Ze<50 ohms}
    //Ze:=B/R_ohm_fcourant; WRITELN(F_Courant_KHz:5:0,' inutile
Ze=',Ze:5:2);
  END ELSE
  BEGIN
    A:=SQRT(A);
Lp_courant_H:=A*B/((2*Pi*F_courant_KHz*1E3)*(SQR(R_ohm_fcourant)+SQR(A)));
    Ze:=B/R_ohm_fcourant;
    IF Ze>50.5 THEN {Entre Ze de 50 à 50,5 ohm, un Ca n'a pas d'intérêt}
    BEGIN
      {Ca_pa: compensation pour arriver à Ze=50 ohm}
      Ca_pF:=1E12/(SQR(2*Pi*F_Courant_KHz*1E3)*(Lp_H-Lp_courant_H));
      {WRITELN(F_Courant_KHz:5:0,' Ca=',Ca_pF:5:2,' Ze=',Ze:5:2);}
      {Détermination des Ca min et max et de leurs fréquences associées}
      IF Ca_pF>Ca_max_pF THEN
      BEGIN
        Ca_max_pF:=Ca_pF; F_Ca_max_KHz:=F_Courant_KHz;
      END ELSE
      IF Ca_pF<Ca_min_pF THEN
      BEGIN
        Ca_min_pF:=Ca_pF; F_Ca_min_KHz:=F_Courant_KHz;
      END;
    END;
  END;
END;
END;
{Affichage des résultats pricipaux}
WRITELN('Ds_m=',Ds_m:5:3,' Ls_microH=',Ls_H*1E6:5:3,'
Cv_max_pF=',Cv_max_pF:6:2,' Dp_m=',Dp_m:5:3,' Lp_microH=',Lp_H*1E6:5:3);
IF (Ca_max_pF>0) AND (Ca_min_pF<1E10) THEN
  WRITELN('Ca_max(pF)=',Ca_max_pF:5:2,' à F(kHz)=',F_Ca_max_KHz:5:0,'
Cv_min(pF)=',Ca_min_pF:5:2,' à F(kHz)=',F_Ca_min_KHz:5:0);
END;

```